

Symmetrische Basisfunktionen für das Rotations-Torsionsproblem bei Molekülen mit zwei Rotoren

H. MÄDER, H. LEGELL, D. SUTTER und H. DREIZLER

Abteilung Chemische Physik
im Institut für Physikalische Chemie
der Universität Kiel

(Z. Naturforsch. **24 a**, 1834–1836 [1969]; eingeg. am 11. September 1969)

In dieser Arbeit werden symmetrierte Funktionen angegeben, die als Basisfunktionen für das Rotations-Torsionsproblem mit zwei oder einem internen Rotor dienen können. Es werden nur solche Moleküle betrachtet, deren Hamilton-Operator invariant gegen Operationen $C_{3v}^- \otimes C_{3v}^+$ oder einer Untergruppe davon ist^{1, 2}. Die Basisfunktionen werden gebildet als Linearkombinationen von Eigenfunktionen des symmetrischen Kreisels und zweier oder eines freien Rotors:

$$\frac{1}{2\pi} \Psi^{\times} \underset{JKM}{e^{im_1\alpha_1}} e^{im_2\alpha_2} \equiv |JKm_1m_2\rangle$$

oder $\frac{1}{\sqrt{2}\pi} \Psi^{\times} \underset{JKM}{e^{im\alpha}} \equiv |JKm\rangle$.

Sie sind nützlich, wenn man das Rotations-Torsionsproblem mit der „infinite matrix method“ nach GÜNTHARD³ oder speziell Moleküle mit zwei oder einem internen Rotor mit niedrigem Hinderungspotential behandelt. Bei einem Molekül mit nur einem internen Rotor ergibt sich eine einfacher Form als die von RUDOLPH und TRINKAUS⁴ für die Gruppe D_3 angegeben.

Die symmetrierten Basisfunktionen wurden mit Hilfe von Projektionsoperatoren gebildet⁵. Sie sind in den Tabellen 1 a und 1 b gegeben. Zur Aufstellung der Tabellen wurde die Achsenwahl wie in¹ (Abb. 2–6) bzw.² (Abschnitt 5) getroffen. Eine andere Achsenwahl würde Änderungen in Tab. 2 nach sich ziehen. Die Zusatzbedingungen in Tab. 1 sind notwendig, um ein mehrfaches Auftreten gleicher Funktionen zu vermeiden. Auf die Angabe von Normierungsfaktoren wurde verzichtet. Die beigefügten Zahlen sollen erläutern, wie verschiedene Funktionsräume beim Übergang zu Untergruppen zu einem Funktionsraum zusammengefaßt werden. Die Tab. 2 gibt die Spezieszugehörigkeit der symmetrierten Basisfunktionen. Sie ist eine Hilfe für die Aufstellung der Matrix des Hamilton-Operators und zur Formulierung der Auswahlregeln.

Sonderdruckanforderungen erbeten an Prof. Dr. H. DREIZLER, Institut für Physikalische Chemie der Universität Kiel, D-2300 Kiel, Olshausenstr. 40–60.

- ¹ H. DREIZLER, Z. Naturforsch. **16 a**, 1354 [1961].
- ² H. DREIZLER, Fortschr. Chem. Forsch. **10**, 59 [1968].
- ³ H. H. GÜNTHARD, Vortrag, Colloquium on High Resolution Molecular Spectroscopy, Dijon, Juli 1969.
- ⁴ H. D. RUDOLPH u. A. TRINKAUS, Z. Naturforsch. **23 a**, 68 [1968].
- ⁵ R. MCWEENY, Symmetry, Pergamon Press, London 1963.

Gruppe	Spezies	Symmetrierte Basisfunktionen		Zusatzbedingungen
		(1)	(2)	
$C_{3v}^- \otimes C_{3v}^+$	$\Lambda_1\Lambda_1, \Lambda_2\Lambda_1, \Lambda_2\Lambda_2, \Lambda_1\Lambda_2, JKm_1m_2\rangle + (-1)^{\delta} JKm_2m_1\rangle + (-1)^{\gamma} J-Km_2-m_1\rangle + (-1)^{\delta} J-Km_1-m_2\rangle$	(3)	(4)	$m_1+m_2 \geq 0 \begin{cases} K > 0 \\ K = 0, m_1 \geq m_2 \end{cases}$
$C_{3v}^- \otimes C_3^+$	$\Lambda_1\Lambda, \Lambda_2\Lambda$	$(1) + (3)$	$(2) + (4)$	$m_1+m_2 \geq 0$
$C_3^- \otimes C_{3v}^+$	$\Lambda\Lambda_1, \Lambda\Lambda_2$	$ JKm_1m_2\rangle + (-1)^{\epsilon} J-Km_2m_1\rangle$		$m_1+m_2 \geq 0$
$G\ 18$	Λ, \mathbf{B}	$(1) + (2)$	$(3) + (4)$	$\begin{cases} K > 0 \\ K = 0 \begin{cases} m_1+m_2 > 0 \\ m_1+m_2 = 0, m_1 \geq m_2 \end{cases} \end{cases}$
$C_3^- \otimes C_3^+$	$\mathbf{A}\mathbf{A}$	$ JKm_1m_2\rangle + (-1)^{\delta} J-Km_1-m_2\rangle$	$(1) + (2) + (3) + (4)$	$\begin{cases} K > 0 \\ K = 0, m_1 \geq m_2 \end{cases}$
			$ JKm\rangle$	$\begin{cases} K > 0 \\ K = 0, m \geq 0 \end{cases}$

Tab. 1 a. Symmetrierte Basisfunktionen für eindimensionale Spezies der Gruppe $C_{3v}^- \otimes C_{3v}^+$ und ihrer Untergruppen.
 $m_1 = 3n_1, m_2 = 3n_2, m = 3n$ ($n_1, n_2, n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$). $\gamma, \delta, \epsilon = 0$ oder 1.



Dieses Werk wurde im Jahr 2013 vom Verlag Zeitschrift für Naturforschung in Zusammenarbeit mit der Max-Planck-Gesellschaft zur Förderung der Wissenschaften e.V. digitalisiert und unter folgender Lizenz veröffentlicht: Creative Commons Namensnennung-Keine Bearbeitung 3.0 Deutschland Lizenz.

Zum 01.01.2015 ist eine Anpassung der Lizenzbedingungen (Entfall der Creative Commons Lizenzbedingung „Keine Bearbeitung“) beabsichtigt, um eine Nachnutzung auch im Rahmen zukünftiger wissenschaftlicher Nutzungsformen zu ermöglichen.

This work has been digitized and published in 2013 by Verlag Zeitschrift für Naturforschung in cooperation with the Max Planck Society for the Advancement of Science under a Creative Commons Attribution-NoDerivs 3.0 Germany License.

On 01.01.2015 it is planned to change the License Conditions (the removal of the Creative Commons License condition "no derivative works"). This is to allow reuse in the area of future scientific usage.

Gruppe	Spezies	Symmetrisierte Basisfunktionen	Zusatzbedingungen
$C_{3v}^- \otimes C_{3v}^+$	A_1E, A_2E	$\begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle + (-1)^\varepsilon JKm_2m_1\rangle \\ J-K-m_1-m_2\rangle + (-1)^\varepsilon J-K-m_2-m_1\rangle \end{pmatrix} \quad (5), (6), (7), (8)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2+1, K \geq 0$
	EA_1, EA_2	$\begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle + (-1)^\delta JKm_2m_1\rangle \\ J-K-m_1-m_2\rangle + (-1)^\delta J-Km_2m_1\rangle \end{pmatrix} \quad (9), (10), (11), (12)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2-1, m_1+m_2 \geq 0$
	EE	$\begin{pmatrix} JK_1m_1m_2\rangle \\ JKm_2m_1\rangle \\ J-Km_2m_1\rangle \end{pmatrix} \quad (13), (14), (15), (16)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2$
$C_{3v}^- \otimes C_3^+$	$\begin{bmatrix} A_1E_b \\ A_1E_a \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} A_2E_b \\ A_2E_a \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} JKm_1m_2\rangle + (-1)^\varepsilon JKm_2m_1\rangle \\ J-K-m_1-m_2\rangle + (-1)^\varepsilon J-Km_2m_1\rangle \end{bmatrix} \quad (5), (6), (7), (8)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2+1, K \geq 0$
	EA	$\begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle \\ J-Km_2m_1\rangle \end{pmatrix} \quad (9)+(10), (11)+(12)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2-1$
	$\begin{bmatrix} EE_b \\ EE_a \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} \begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle \\ J-Km_2m_1\rangle \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} JKm_2m_1\rangle \\ J-Km_1m_2\rangle \end{pmatrix} \end{bmatrix} \quad (13), (14), (15), (16)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2$
$C_3^- \otimes C_{3v}^+$	AE	$\begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle \\ J-Km_2m_1\rangle \end{pmatrix} \quad (5)+(6), (7)+(8)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2+1$
	$\begin{bmatrix} E_aA_1 \\ E_bA_1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} E_aA_2 \\ E_bA_2 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} JKm_1m_2\rangle + (-1)^\delta JKm_2m_1\rangle \\ J-Km_1m_2\rangle + (-1)^\delta J-Km_2m_1\rangle \end{bmatrix} \quad (9), (10), (11), (12)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2-1, m_1+m_2 \geq 0$
	$\begin{bmatrix} E_aE \\ E_bE \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} \begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle \\ J-Km_2m_1\rangle \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} JKm_2m_1\rangle \\ J-Km_1m_2\rangle \end{pmatrix} \end{bmatrix} \quad (13), (14), (15), (16)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2$
$G\ 18$	E_α	$\begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle \\ J-Km_1m_2\rangle \end{pmatrix} \quad (5)+(6), (7)+(8)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2+1$
	E_β	$\begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle \\ J-Km_1m_2\rangle \end{pmatrix} \quad (9)+(10), (11)+(12)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2-1$
	E_γ	$\begin{pmatrix} JKm_1m_2\rangle \\ J-Km_2m_1\rangle \end{pmatrix} \quad (14), (15)$	$m_1=3n_1+1, m_2=3n_2$

Tab. 1 b.

Gruppe	Spezies	Symmetrisierte Basisfunktionen	Zusatzbedingungen
	E_δ	$\begin{pmatrix} (13) \\ J K m_1 m_2 \rangle \\ (16) \\ J - K - m_1 - m_2 \rangle \end{pmatrix}$	$m_1 = 3 n_1 + 1, m_2 = 3 n_2$
$C_3^- \otimes C_3^+$	AE_b	$\begin{bmatrix} (5) + (6) \\ J K m_1 m_2 \rangle \\ (7) + (8) \\ J - K - m_1 - m_2 \rangle \end{bmatrix}$	$m_1 = 3 n_1 + 1, m_2 = 3 n_2 + 1$
	AE_a	$\begin{bmatrix} (9) + (10) \\ J K m_1 m_2 \rangle \\ (11) + (12) \\ J - K - m_1 - m_2 \rangle \end{bmatrix}$	$m_1 = 3 n_1 + 1, m_2 = 3 n_2 - 1$
	$E_a A$		
	$E_b A$		
	$E_b E_b$	$\begin{bmatrix} (14) \\ J K - m_2 - m_1 \rangle \\ (15) \\ J - K m_2 m_1 \rangle \end{bmatrix}$	$m_1 = 3 n_1 + 1, m_2 = 3 n_2$
	$E_a E_a$		
	$E_a E_b$	$\begin{bmatrix} (16) \\ J - K - m_1 - m_2 \rangle \\ (13) \\ J K m_1 m_2 \rangle \end{bmatrix}$	$m_1 = 3 n_1 + 1, m_2 = 3 n_2$
	$E_b E_a$		
$D_3^{(i)} \ i=1, 2$	E	$\left(\begin{array}{c} J K m \rangle \\ J - K - m \rangle \end{array} \right)$	$m = 3 n + 1$
$C_3^{(i)} \ i=1, 2$	$[E_b \atop E_a]$	$\left[\begin{array}{c} J K m \rangle \\ J - K - m \rangle \end{array} \right]$	$m = 3 n + 1$

Tab. 1 b. Symmetrisierte Basisfunktionen für mehrdimensionale Spezies der Gruppe $C_3^- \otimes C_3^+$ und ihrer Untergruppen. Komplexe Spezies sind mit einer eckigen Klammer zusammengefaßt. $\delta, \varepsilon = 0$ oder 1. $n_1, n_2, n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$.

Gruppe	Eindimensionale Spezies				Sonderfälle
	$m_1 = 3 n_1, m_2 = 3 n_2 \ (n_1, n_2 = 0, \pm 1, \pm 2, \dots)$				
$C_3^- \otimes C_3^+$	$A_1 A_1$	$A_2 A_1$	$A_2 A_2$	$A_1 A_2$	
$K + \delta$	g	g	u	u	$\delta = 0$ für $m_1 = -m_2$
$J + \gamma$	g	u	g	u	$\delta = \gamma$ für $m_1 = m_2 \neq 0$ und $K = 0$
$J + K + \delta + \gamma$	g	u	u	g	$\delta = \gamma = 0$ für $m_1 = m_2 = 0$ und $K = 0$
$C_3^- \otimes C_3^+$	$A_1 A$	$A_2 A$			
$J + K + \varepsilon$	g	u			$\varepsilon = 0$ für $m_1 = m_2$ und $K = 0$
$C_3^- \otimes C_3^+$	AA_1		AA_2		
$K + \delta$	g		u		$\delta = 0$ für $m_1 = -m_2$
G 18	A	B			
$J + \gamma$	g	u			$\gamma = 0$ für $m_1 = m_2 = 0$ und $K = 0$
$D_3^{(i)} \ i=1, 2$	A_1	A_2			
$J + \gamma$	g	u			$\gamma = 0$ für $m = 0$ und $K = 0$
Zweidimensionale Spezies					
$m_1 \neq 3 n_1, m_2 \neq 3 n_2 \ (n_1, n_2 = 0, \pm 1, \pm 2, \dots)$					
$C_3^- \otimes C_3^+$	$A_1 E$	$A_2 E$	EA_1	EA_2	
$J + K + \varepsilon$	g	u			$\varepsilon = 0$ für $m_1 = m_2$ und $K = 0$
$K + \delta$			g	u	$\delta = 0$ für $m_1 = -m_2$
$C_3^- \otimes C_3^+$	$[A_1 E_a, A_1 E_b]$		$[A_2 E_a, A_2 E_b]$		
$J + K + \varepsilon$	g		u		$\varepsilon = 0$ für $m_1 = m_2$ und $K = 0$
$C_3^- \otimes C_3^+$	$[E_b A_1, E_a A_1]$		$[E_b A_2, E_a A_2]$		
$K + \delta$	g		u		$\delta = 0$ für $m_1 = -m_2$

Tab. 2. Zugehörigkeit der symmetrisierten Basisfunktionen aus Tab. 1 a und 1 b zu den ein- und zweidimensionalen Spezies der Gruppe $C_3^- \otimes C_3^+$ und ihren Untergruppen. Komplexe Spezies sind mit einer eckigen Klammer zusammengefaßt. g = gerade, u = ungerade.